/\*

PWM (3.6.2016, GD)

Kontrolle der LED-Helligkeit bzw. der Motorgeschwindigkeit mit PWM

Anschlüsse:

- Poti an A0

- PWM-Ausgang an D9

Bemerkung: Der Traudl-Riess-Getriebemotor läuft an bei ca. 24.

Der maximale PWM-Wert sollte bei ca. 50 liegen.

\*/

int outPin = 9; // LED und PWM-Eingang des L293 mit Pin D9 verbunden

int potiPin = A0; // Anschluss des Potis für die Geschwindigkeitssteuerung

int potiValue = 0; // nimmt Potiwert auf

int speedValue = 0; // gibt PWM-Wert aus

void setup() {

Serial.begin(9600);

}

void loop() {

potiValue = analogRead(potiPin); // Potiwert einlesen

speedValue = map(potiValue, 0, 1023, 0, 55); // Potiwert in Bereich 0 - 55 umrechnen

analogWrite(outPin, speedValue); // PWM-Ausgabe

Serial.print("speedValue = "); // Kontrollausgabe des PWM-Wertes

Serial.println(speedValue);

}